

【11】證書號數：I671218

【45】公告日：中華民國 108 (2019) 年 09 月 11 日

【51】Int. Cl. : B60Q1/34 (2006.01) B60W40/09 (2012.01)

發明

全 7 頁

【54】名稱：車輛預先自動打方向燈的控制系統

【21】申請案號：107133007 【22】申請日：中華民國 107 (2018) 年 09 月 19 日

【72】發明人：王清松 (TW) WANG, CHING SUNG；許育豪 (TW) HSU, YU HAO；胡竣璋 (TW) HU, JUN WEI；陳琮文 (TW) CHEN, TSUNG WEN；臧家駒 (TW) ZANG, JIA JU

【71】申請人：亞東技術學院 ORIENTAL INSTITUTE OF TECHNOLOGY

新北市板橋區四川路 2 段 58 號

【74】代理人：張耀暉

【56】參考文獻：

CN 205836650U

CN 207535779U

JP 4524333B2

JP 5204038B2

US 9868388B2

審查人員：徐倉盛

【57】申請專利範圍

1. 一種車輛預先自動打方向燈的控制系統，適用於一車輛，包括：一定位單元，用以獲取該車輛的位置資料；一地圖資料庫，用以儲存多筆導航地圖；一導航顯示單元，用以顯示導航資訊；一語音引導單元，用以發出導航語音；一語音擷取單元，用以擷取該語音引導單元的導航語音並產生語音擷取資料；一車速偵測單元，用以偵測該車輛的車速；一方向燈單元，用以顯示該車輛要轉的轉向；及一處理單元，耦接於該定位單元、該地圖資料庫、該導航顯示單元、該語音引導單元、該語音擷取單元、該車速偵測單元、及該方向燈單元，且該處理單元透過該語音擷取單元接收該語音擷取資料，並根據該語音擷取資料判斷其中是否提到關鍵字，該關鍵字包括預定行車轉向位置的距離和轉向，並在判斷出是提到該關鍵字時透過該車速偵測單元偵測該車輛的車速，並根據該車輛的車速計算出一預先自動打方向燈時間，並在計數該預先自動打方向燈時間之後，對應控制開啟該方向燈單元顯示該車輛要轉的轉向；其中，該處理單元更用以在計數該預先自動打方向燈時間時，持續根據該車輛的車速的變化決定是否重新計算該預先自動打方向燈時間。
2. 如請求項 1 所述之車輛預先自動打方向燈的控制系統，更包括一轉向偵測單元，耦接於該處理單元，用以在該車輛到達該預定行車轉向位置時偵測該車輛的轉向並輸出一轉向訊號，且該處理單元更根據該轉向訊號判斷該車輛是否有轉向，並在判斷出該車輛有轉向時於一預定時間後關閉該方向燈單元，而在判斷出該車輛未轉向時立即關閉該方向燈單元。
3. 如請求項 1 所述之車輛預先自動打方向燈的控制系統，更包括一盲點偵測單元及一警示單元，該盲點偵測單元及該警示單元分別耦接於該處理單元，該盲點偵測單元用以在該方向燈單元開啟後偵測該車輛的盲點區域的物體，並在該盲點偵測單元偵測到該車輛的盲點區域出現物體時，該處理單元控制該警示單元發出一警示訊號。

圖式簡單說明

(2)

圖 1 為本發明的車輛預先自動打方向燈的控制系統的方塊示意圖。

圖 2 為本發明的車輛預先自動打方向燈的控制系統一種優選方案的方塊示意圖。

圖 3 為本發明的車輛預先自動打方向燈的控制系統另一種優選方案的方塊示意圖。

圖 4 為本發明的車輛預先自動打方向燈的控制系統再一種優選方案的方塊示意圖。

圖 5 為本發明的車輛預先自動打方向燈的控制系統設置於車輛上的應用示意圖。

圖 6 為本發明的方法流程示意圖。

100

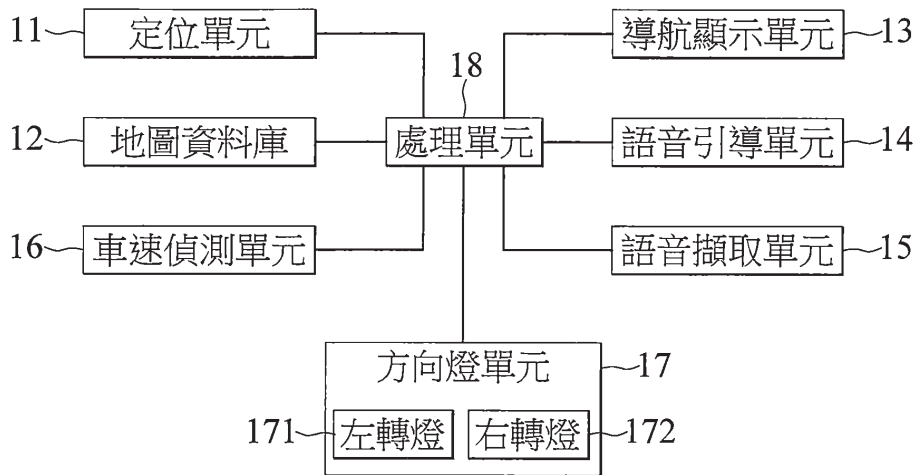


圖1

(3)

100

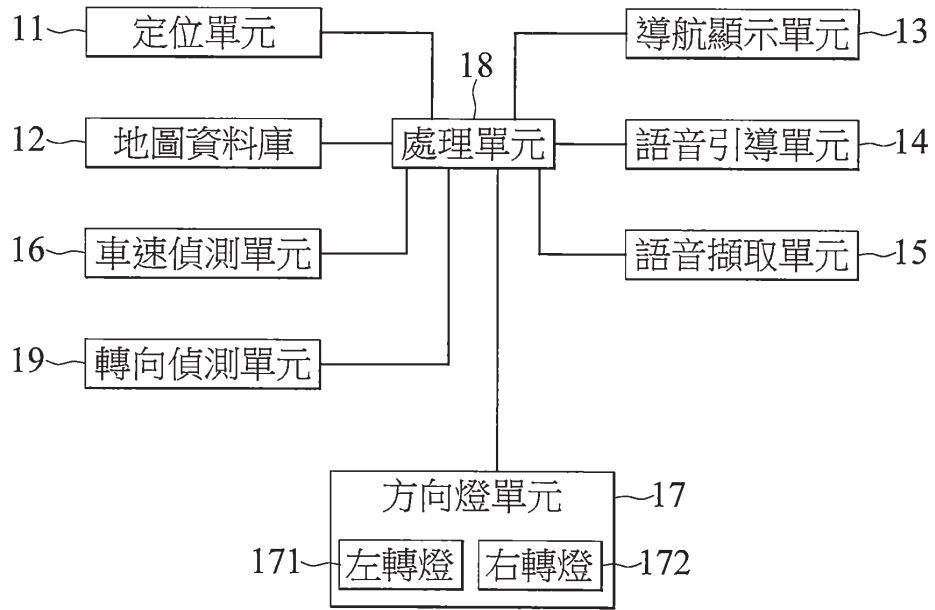


圖2

(4)

100

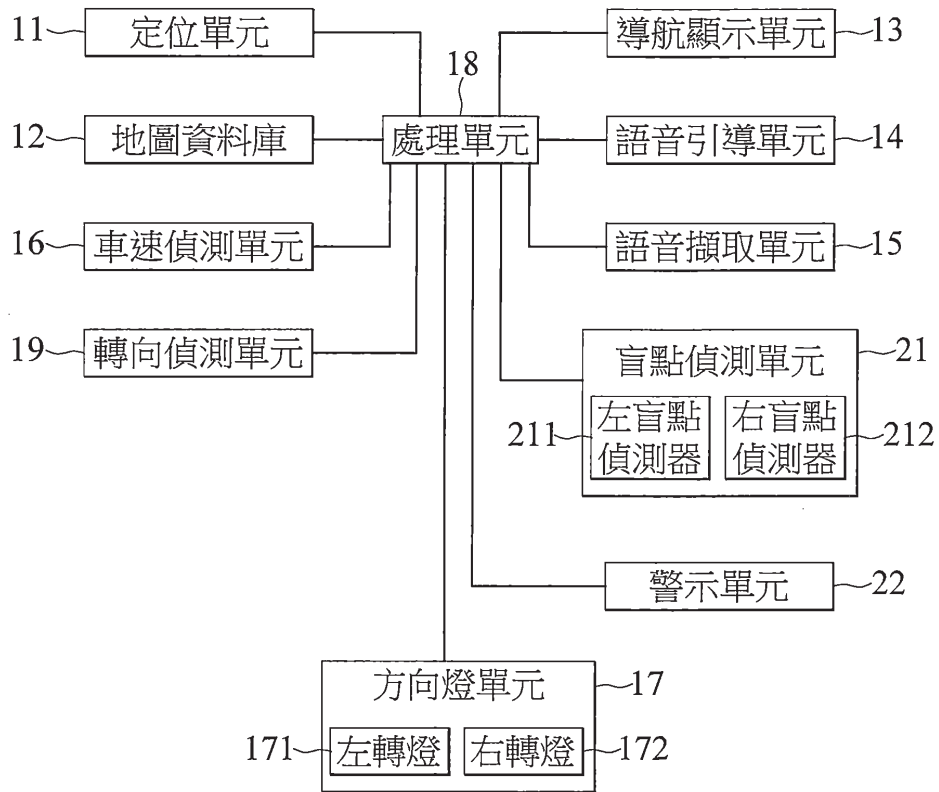


圖3

(5)

100

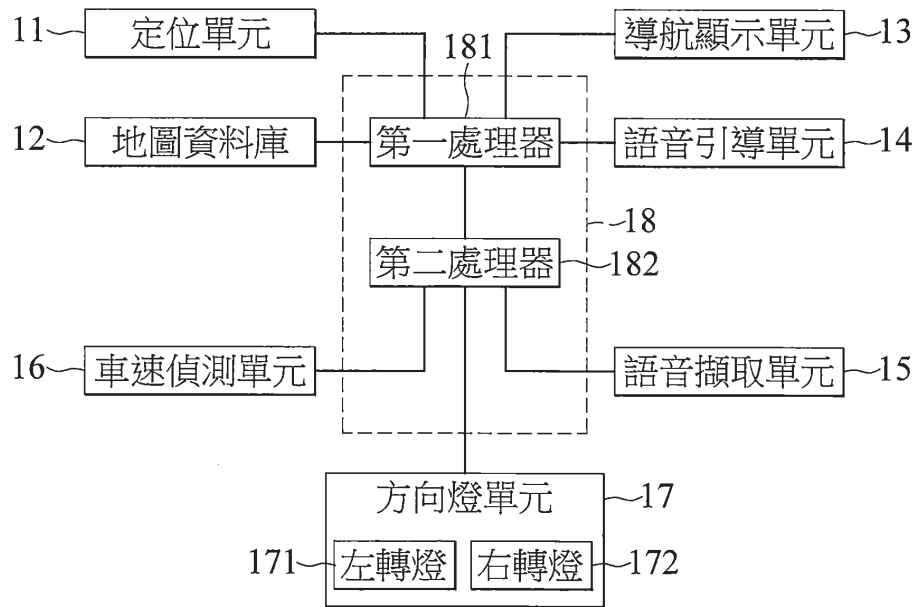


圖4

(6)

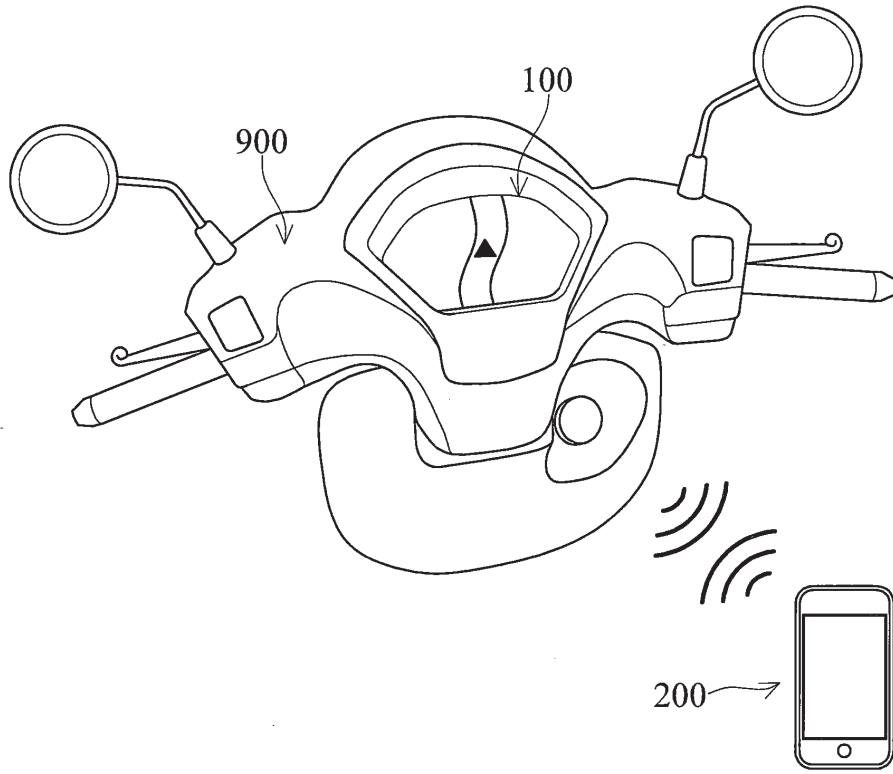


圖5

(7)

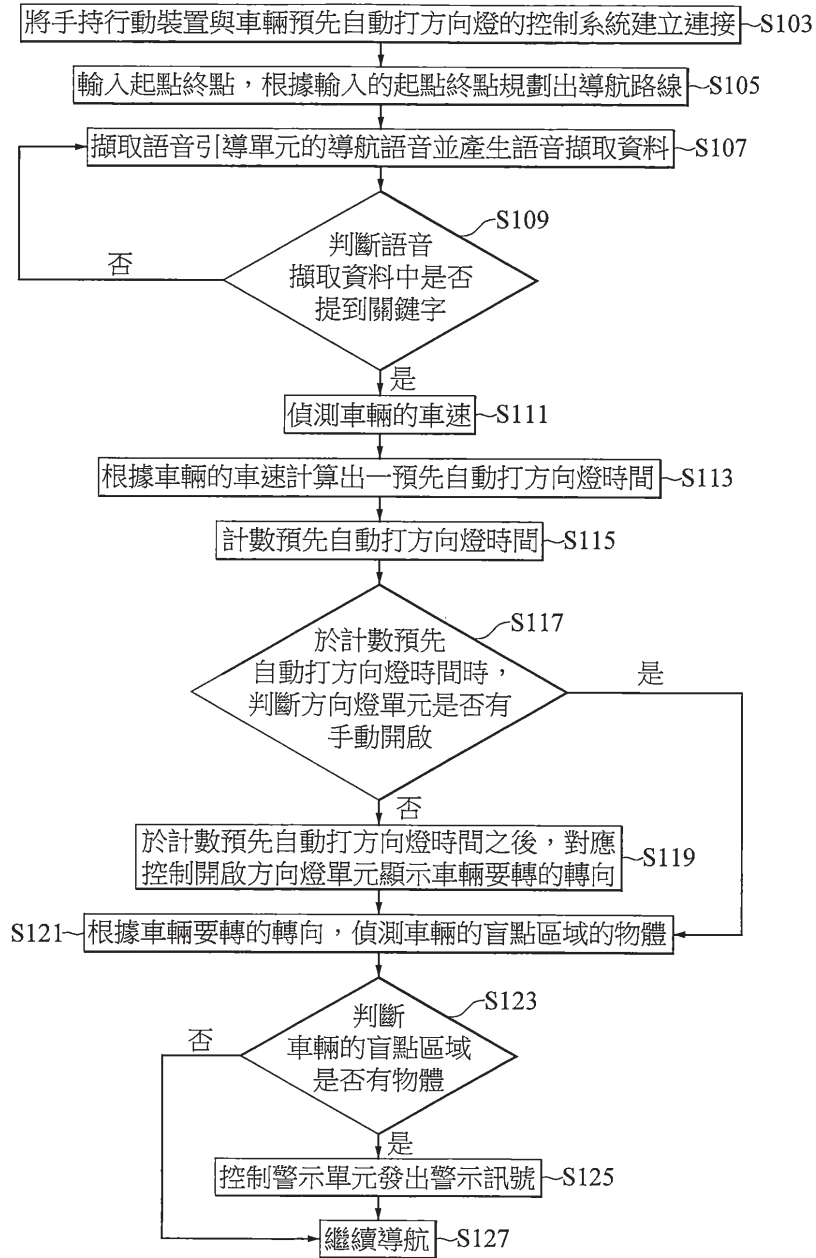


圖6